



---

**Европейская экономическая комиссия****Комитет по внутреннему транспорту****Всемирный форум для согласования правил  
в области транспортных средств****Сто восемьдесят девятая сессия**

Женева, 7–9 марта 2023 года

Пункт 4.7.2 предварительной повестки дня

**Соглашение 1958 года:****рассмотрение проектов поправок  
к существующим правилам ООН,  
представленных GRVA****Предложение по дополнению 2 к поправкам серии 05  
к Правилам № 78 ООН (торможение мотоциклов)****Представлено Рабочей группой по автоматизированным/  
автономным и подключенным транспортным средствам\***

Воспроизведенный ниже текст был принят Рабочей группой по автоматизированным/автономным и подключенным транспортным средствам (GRVA) на ее четырнадцатой сессии (см. ECE/TRANS/WP.29/GRVA/14, п. 109). В его основу положен документ ECE/TRANS/WP.29/GRVA/2022/26. Этот текст представляется Всемирному форуму для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) и Административному комитету (AC.1) для рассмотрения на их сессиях в марте 2023 года.

---

\* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2023 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2023 год (A/77/6 (разд. 20), пункт 20.6), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях повышения эффективности транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом.



Включить новый пункт 2.34 следующего содержания:

«2.34 “автоматически включающееся торможение” означает функцию в рамках комплексной электронной системы управления, при которой тормозная(ые) система(ы) или тормоза на некоторых осях срабатывает(ют) с целью замедления транспортного средства вследствие прямого воздействия со стороны водителя либо без такого воздействия, но в результате автоматической оценки бортовой информации».

Пункт 5.1.17.2 изменить следующим образом:

«5.1.17.2 кроме того, в случае транспортных средств, оснащенных системами автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения, которые создают тормозное усилие (например, при отпуске устройства управления акселератором), сигнал торможения инициируется также в соответствии со следующими предписаниями<sup>4</sup>:

<i>Замедление транспортного средства с помощью автоматически включающегося торможения и/или рекуперативного торможения</i>	<i>Подача сигнала</i>
≤1,3 м/с <sup>2</sup>	Сигнал может подаваться
>1,3 м/с <sup>2</sup>	Сигнал подается

Во избежание быстрых изменений сигнала, приводящих к мерцанию стоп-сигналов, должны применяться соответствующие меры (например, гистерезис переключения, усреднение, временная задержка)».

Пункт 5.1.17.3 изменить следующим образом:

«5.1.17.3 После срабатывания сигнал подается до тех пор, пока сохраняется потребность в замедлении путем автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения. Вместе с тем сигнал может быть подавлен при остановке или в том случае, когда потребность в замедлении падает ниже 1,3 м/с<sup>2</sup> либо того значения, которое вызвало сигнал, в зависимости от того, какое из этих значений меньше.

Сигнал не должен подаваться, если замедление вызвано исключительно естественным торможением двигателя, сопротивлением воздуха/сопротивлением качению и/или уклоном дороги».