|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | | ECE/TRANS/WP.29/2023/10 | |
| _unlogo | | **Экономический  и Социальный Совет** | | Distr.: General  20 December 2022  Russian  Original: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил   
в области транспортных средств**

**Сто восемьдесят девятая сессия**

Женева, 7–9 марта 2023 года

Пункт 4.7.2 предварительной повестки дня

**Соглашение 1958 года:  
рассмотрение проектов поправок   
к существующим правилам ООН,   
представленных GRVA**

Предложение по дополнению 2 к поправкам серии 05 к Правилам № 78 ООН (торможение мотоциклов)

Представлено Рабочей группой по автоматизированным/ автономным и подключенным транспортным средствам[[1]](#footnote-1)\*

Воспроизведенный ниже текст был принят Рабочей группой по автоматизированным/автономным и подключенным транспортным средствам (GRVA) на ее четырнадцатой сессии (см. ECE/TRANS/WP.29/GRVA/14, п. 109). В его основу положен документ ECE/TRANS/WP.29/GRVA/2022/26. Этот текст представляется Всемирному форуму для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) и Административному комитету (AC.1) для рассмотрения на их сессиях в марте 2023 года.

*Включить новый пункт 2.34* следующего содержания:

«2.34 “*автоматически включающееся торможение*” означает функцию в рамках комплексной электронной системы управления, при которой тормозная(ые) система(ы) или тормоза на некоторых осях срабатывает(ют) с целью замедления транспортного средства вследствие прямого воздействия со стороны водителя либо без такого воздействия, но в результате автоматической оценки бортовой информации».

*Пункт 5.1.17.2* изменить следующим образом:

«5.1.17.2 кроме того, в случае транспортных средств, оснащенных системами автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения, которые создают тормозное усилие (например, при отпускании устройства управления акселератором), сигнал торможения инициируется также в соответствии со следующими предписаниями4:

|  |  |
| --- | --- |
| *Замедление транспортного средства с помощью автоматически включающегося торможения и/или рекуперативного торможения* | *Подача сигнала* |
| ≤1,3 м/с² | Сигнал может подаваться |
| >1,3 м/с² | Сигнал подается |

Во избежание быстрых изменений сигнала, приводящих к мерцанию стоп-сигналов, должны применяться соответствующие меры (например, гистерезис переключения, усреднение, временнáя задержка)».

*Пункт 5.1.17.3* изменить следующим образом:

«5.1.17.3 После срабатывания сигнал подается до тех пор, пока сохраняется потребность в замедлении путем автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения. Вместе с тем сигнал может быть подавлен при остановке или в том случае, когда потребность в замедлении падает ниже 1,3 м/с2 либо того значения, которое вызвало сигнал, в зависимости от того, какое из этих значений меньше.

Сигнал не должен подаваться, если замедление вызвано исключительно естественным торможением двигателя, сопротивлением воздуха/  
сопротивлением качению и/или уклоном дороги».

1. \* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2023 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2023 год (A/77/6 (разд. 20), пункт 20.6), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях повышения эффективности транспортных средств. Настоящий документ представлен   
   в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-1)